

感知真实！
Sensing Reality!

3D 360° 多线 激光雷达 LR-16F 3D LiDAR Sensor

- $\pm 15^\circ$ (FOV)@360°全角度扫描, 100m测程
- 尺寸更紧凑: 97 (D)×84.2(H) (mm)
- 创新的光学设计, 产品一致性高
- 欧镭专利散热设计, 具有高稳定性以及优异的高低温精度
- 310K/s点云密度: 提供方位角、距离、反射强度等数据
- 认证: FCC, EMC, CE, RoHS, REACH
- 可接受客户定制: 线数 (4~32)、出线方式、防爆、防护等级
- 防护等级: IP66



机器人



安全监控



工业自动化



智能物流



测绘



CE FC

参数规格表

激光器：

项目	单位	技术参数
		LR-16F
激光波长	nm	905
激光安全等级		Class 1 (IEC 60825-1:2014)
光斑发散角	mrاد	纵向 9 mrad 横向 3 mrad

传感器：

项目	单位	技术参数
回波次数		单次 (最强最后一次)
激光通道		16
扫描角度	°	360
扫描频率	Hz	5/10
视场角 (垂直)	°	-15~+15
角度分辨率 (垂直)	°	2±0.1
角度分辨率 (水平)	°	0.18°@10Hz
工作距离	m	0.5~100m@80% 反射率
距离分辨率	mm	2

输出：

项目	单位	技术参数
准确性	cm	±3cm
出点数	pts	~310,000 pts
数据连接		100M 以太网
UDP 包内容		- 距离 - 标准的反射率 - 旋转角 - 同步的时间戳
GPS 连接		支持 GPRMC协议
反射率数据		0-255
高反射物识别		支持
输出插头		12 pin 航空插头(带转接盒)，可定制

机械/电子/操作：

项目	单位	技术参数
尺寸	mm	97 (D) x84.2 (H)
工作电压	VDC	12~30
功耗	W	≤10
重量	g	~800g
防护等级		IP66
工作温度	°C	-10~50
储存温度	°C	-20~60
湿度	RH	<95%(无凝露)
安装方式		底部
EMC		IEC 61000-6-2:2016-08 / IEC 61000-6-3:2006-07
抗振性		IEC 60068-2-6:2007
抗冲击		IEC 60068-2-27:2008
基本软件		点云数据显示 OLAMViewer

为改善产品的可靠性、功能或设计, 产品技术参数如有变更恕不另行通知。

Doc.#: DSCN-LR16F-202010